

平成31年度年間授業計画

教科科目		教科:工業 科目:実習 単位数:【4単位】			
教科担当		菅沼 卓爾 田熊 秀章 白川 真 金田 匡平			
使用教科書:					
副教材等:					
期	月	指導内容	具体的な指導目標	評価の観点・方法	予定 時数
一 学 期	4	実習ガイダンス プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習	生徒一人ひとりが真剣に作業に取り組む態度や規律正しい行動が安全確保の観点から必要であり、その自覚をもたせる指導をする。	各実習のテーマごとに出席点、実習の取組・態度点、作品点、レポート点を総合的に10点満点で点数化を行い、全部のテーマの点数を集計し、総合的に評定をだす。欠席者は、補講の実習を行う。	44
	5	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習	1 プログラミング実習 各種コンパイラのシステム環境の習得 データベースソフトの基本的な使い方について理解させる。 ビジュアルC #といった言語ソフトの基本的な使い方について理解させる。 2 計測実習 論理回路実習 1, 2 OPアンプの基本動作及び特性試験。 OPアンプ回路について基本的な使い方を学習する。 波形整形回路について学ぶ。		
	6	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習			
	7	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習			
9	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習	3 シーケンス制御実習 シーケンス制御の原理・実際。 シーケンサーを利用したシーケンス制御の方法。 シーケンサーの基本的なプログラミング			56
二 学 期	10	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習	4 P I C制御実習 ブレッドボード上での回路製作。LED制御、モーター制御、センサを活用したハードウェアの理論及びパターン化の学習。 自身が作成したハードウェアについて、プログラミングし、動作を確認する。ハード、ソフト両面の指導を行う。		
	11	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習	5 アセンブラ実習 ポケコンを利用してアセンブラ実習 ポケコンを利用した入力と出力制御の実習		
	12	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習	* すべての実習において報告書作成指導を行う。		
三 学 期	1	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習			40
	2	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習			
	3	プログラム実習 計測実習 P I C実習 シーケンス制御実習			
					140